

DAFTAR GAMBAR

Gambar 2.1 Gaya yang Bekerja Pada Mobil	7
Gambar 2.3 Tampilan Awal <i>MATLAB</i> R2020a	11
Gambar 2.5 Kotak Dialog <i>Simulink Library Browser</i>	12
Gambar 2.6 Contoh Blok <i>Simulink</i>	13
Gambar 3.1 Diagram Alir Penelitian	16
Gambar 4.2 Gaya yang Bekerja Pada Mobil.....	21
Gambar 4.3 Pemodelan Gaya Traksi yang Bekerja Pada Mobil Menggunakan <i>Software MATLAB/Simulink</i>	21
Gambar 4.4 Pemodelan <i>Aerodynamic Force</i> Menggunakan <i>Software</i> <i>MATLAB/Simulink</i>	22
Gambar 4.5 Pemodelan <i>Rolling Resistance Force</i> Menggunakan <i>Software</i> <i>MATLAB/Simulink</i>	22
Gambar 4.6 Pemodelan <i>Gravitational Force</i> Menggunakan <i>Software</i> <i>MATLAB/Simulink</i>	23
Gambar 4.7 Pemodelan <i>Acceleration Force</i> Menggunakan <i>Software</i> <i>MATLAB/Simulink</i>	23
Gambar 4.8 Pemodelan <i>Traction Force</i> dan <i>Traction Power</i> Menggunakan <i>Software MATLAB/Simulink</i>	24
Gambar 4.9 Pemodelan Daya yang Dikeluarkan Oleh Motor Listrik Menggunakan <i>Software MATLAB/Simulink</i>	24
Gambar 4.12 Pemodelan Energi yang Dibutuhkan Oleh Kendaraan Menggunakan <i>Software MATLAB/Simulink</i>	25
Gambar 4.13 Pengukuran Kecepatan, Jarak dan Waktu Pada Pengujian Langsung	26
Gambar 4.13 Pengukuran Penggunaan Energi Pada Pengujian Langsung	26
Gambar 4.13 Perbandingan Penggunaan Energi Hasil Simulasi dan Pengujian Langsung Dilapangan.....	27
Gambar 4.14 Metode Berkendara Konstan Variasi Pertama	28
Gambar 4.15 Hasil Simulasi Metode Konstan Variasi Pertama	29
Gambar 4.16 Metode Berkendara Konstan Variasi Kedua.....	29
Gambar 4.17 Hasil Simulasi Metode Konstan Variasi Kedua.....	29
Gambar 4.18 Metode Berkendara Konstan Variasi Ketiga.....	30
Gambar 4.19 Hasil Simulasi Metode Konstan Variasi Ketiga.....	30
Gambar 4.20 Metode Berkendara <i>Stop and Go</i> Variasi Pertama.....	31
Gambar 4.21 Hasil Simulasi Metode <i>Stop and Go</i> Variasi Pertama	31

Gambar 4.22 Metode Berkendara <i>Stop and Go</i> Variasi Kedua	32
Gambar 4.23 Hasil Simulasi Metode <i>Stop and Go</i> Variasi Kedua	32
Gambar 4.24 Metode Berkendara <i>Stop and Go</i> Variasi Ketiga	33
Gambar 4.25 Hasil Simulasi Metode <i>Stop and Go</i> Variasi Ketiga	33
Gambar 4.26 Perbandingan Hasil Simulasi Penggunaan Energi Metode Konstan dan <i>Stop and Go</i>	34
Gambar 4.27 Perbandingan Hasil Simulasi Konsumsi Energi Metode Konstan dan <i>Stop and Go</i>	35

DAFTAR TABEL

Tabel 2.1 <i>Coefficient Drag</i> Berbagai Bentuk Kendaraan	8
Tabel 2.2 <i>Rolling Resistance Coefficient</i> Berbagai Permukaan	9
Tabel 3.1 Spesifikasi Perangkat Keras (<i>Hardware</i>).....	14
Tabel 3.2. Spesifikasi Mobil Listrik Kapuas 2.....	17
Tabel 3.2. Data Pengujian Mobil Kapuas 2 Secara Langsung.....	18
Tabel 4.2. Data Pengujian Mobil Kapuas 2 Dilapangan Secara Langsung	26
Tabel 4.3. Perbandingan Hasil Simulasi dengan Hasil Pengujian Langsung Dilapangan	27
Tabel 4.4. Data Hasil Simulasi Pengujian Mobil Kapuas 2.....	34
Tabel 4.5. Data Hasil Simulasi Pengujian Mobil Kapuas 2 di KMHE.....	35