

## DAFTAR REFRENSI

- Fernando, E., & Touriono, D. (2017). Rancang Model Frame Multicopter: Literature Review. *Jurnal Processor*, vol 11(2), hal: 861-870.
- Giancoli, Douglas C. (2001). Fisika Edisi Kelima Jilid 1. Penerbit Erlangga. Jakarta.
- Hidayat, R. (2019). Rancang Bangun Prototype Drone Penyemprot Pestisida Untuk Pertanian Padi Secara Otomatis. *Jurnal TEKTR0*, 3(2).
- Indrawan, K. S., Hadary, F., & Hartoyo, A., (2018). Rancang Bangun *Quadcopter Obstacle Avoidance* Untuk Navigasi Dalam Ruangan Dengan Menggunakan Sensor Ultrasonik Srf-05. Fakultas Teknik, Universitas Tanjungpura. Pontianak.
- Javir, A. V., Pawar, K., Dhudum, S., Patale, N., & Patil, S. (2015). Design, analysis and fabrication of quadcopter. *Journal of Advance Research in Mechanical & Civil Engineering (ISSN: 2208-2379)*, vol 2(3), hal: 16-27.
- Kuantama, E., Craciun, D., & Tarca, R. (2016). Quadcopter body frame model and analysis. *Ann. Univ. Oradea*, 71-74.
- Lacey, S., Mancuso, S., & McKenzie, B. (2021). DJI Drone Modification. Department of Mechanical Engineering, University of Akron. USA.
- Miftah, I. (2015). Rancang Bangun Pesawat UAV Hexacopter Dengan Kendali PID (Doctoral dissertation, Institut Teknologi Sepuluh Nopember).
- Prakoso, T. B. (2015). Implementasi Dji Naza M-Lite Pada Quadcopter. *Jurnal Mikrotek*, vol 1(4), hal: 192-197.

- Raydina, H. H., (2019). Rancang Bangun *self-Awear Drone*. Fakultas Teknik Universitas Negeri Semarang. Semarang.
- Rizaldi, Rizki, Seno Darmawan Panjaitan, and Muhammad Saleh. (2021). Analisis Unjuk Kerja Unmanned Aerial Vehicle (Uav) Hexacopter Pada Lahan Pertanian. *Jurnal Teknik Elektro Universitas Tanjungpura* 2.1.
- Saputra, D. R. H., & Pramujati, B. (2013). Rancang Bangun Prototype Unmanned Aerial Vehicle (UAV) dengan Tiga Rotor. *Jurnal Teknik ITS*, vol 2(1), hal: B47-B52.
- Tatale, O., Anekar, N., Phatak, S., & Sarkale, S. (2018). *Quadcopter: design, construction and testing*. *International Journal for Research in Engineering Application & Management*, vol 4, hal: 1-7.
- Theys, B., Dimitriadis, G., Hendrick, P., & De Schutter, J. (2016). Influence of propeller configuration on propulsion system efficiency of multi-rotor unmanned aerial vehicles. In *2016 international conference on unmanned aircraft systems (ICUAS)* pp. 195-201.
- Utama, M. R. W., Komarudin, M., & Trisanto, A. (2013). Sistem Kendali Holding Position Pada Quadcopter Berbasis Mikrokontroler Atmega 328p. *Electrician*, vol 7(1), hal: 34-46.
- Utomo, B. J., & Siregar, S. (2015). Rancang Bangun UAV (Unmanned Aerial Vehicle) Model Quadcopter dengan menggunakan Algoritma Proportional Integral Derivative. *eProceedings of Applied Science*, vol 1(1).
- Wicaksono, B. C., (2019). Pengaruh Penggunaan Fender Frame Drone Dan Beban Terhadap Konsumsi Arus Baterai. Fakultas Teknik, Universitas Negeri Semarang. Semarang.