

DAFTAR ISI

HALAMAN PERNYATAAN	i
HALAMAN PENGESAHAN.....	ii
HALAMAN PERSEMBAHAN	iv
KATA PENGANTAR	v
ABSTRAK	vii
ABSTRACT	viii
DAFTAR ISI.....	ix
DAFTAR GAMBAR	xi
DAFTAR TABEL.....	xiv
DAFTAR KODE PROGRAM.....	xvi
DAFTAR LAMPIRAN.....	xvii
DAFTAR ISTILAH	xviii
BAB I PENDAHULUAN	I-1
1.1 Latar Belakang	I-1
1.2 Perumusan Masalah	I-2
1.3 Tujuan Penelitian	I-3
1.4 Pembatasan Masalah.....	I-3
1.5 Metode Penelitian	I-4
1.5 Sistematika Penulisan	I-5
BAB II ROBOT BERODA PENGANGKUT BARANG DAN KOMPONEN	
ROBOT	II-1
2.1 Tinjauan Pustaka.....	II-1
2.2 Robotika.....	II-4
2.2.1 Jenis-jenis Robot.....	II-6
2.3 <i>Arduino</i>	II-9
2.3.1 <i>Arduino Uno</i>	II-9
2.3.2 <i>Arduino Nano</i>	II-12
2.3.3 <i>Mikrokontroler ATmega328</i>	II-15
2.4 <i>Driver L298N</i>	II-19
2.5 Sensor Gyroscope MPU-6050	II-21

2.6	Sensor <i>Bluetooth</i> HC-06	II-24
2.7	Motor Servo SG-90	II-25
2.8	Motor DC.....	II-27
2.8.1	Prinsip Kerja Motor DC	II-28
2.8.2	Komponen Utama Motor DC	II-29
2.8.3	Kelebihan Motor DC	II-30
2.9	Baterai Li-Ion.....	II-30
BAB III	PERANCANGAN ROBOT BERODA PENGANGKUT BARANG.....	III-1
3.1	Perancangan Sistem	III-1
3.2	Perancangan Perangkat Keras	III-3
3.2.1	Perancangan Komponen Elektronik	III-3
3.2.2	Perancangan Kerangka Robot beroda Pengangkut barang.....	III-6
3.2.3	Perancangan Program	III-10
BAB IV	PENGUJIAN DAN ANALISIS DATA	IV-1
4.1	Pengujian <i>Arduino Uno dan Arduino Nano</i>	IV-2
4.2	Pengujian Aplikasi pada Smartphone Android Terhadap Robot.....	IV-2
4.2.1	Fungsi Tombol Pengendali Terhadap Robot	IV-3
4.2.2	Pengujian Koneksi <i>Bluetooth</i>	IV-16
4.3	Pengujian Bak Robot Beroda	IV-21
4.4	Pengujian Keseluruhan Sistem	IV-25
BAB V	PENUTUP.....	V-1
5.1	Kesimpulan	V-1
5.2	Saran	V-1
DAFTAR PUSTAKA	VI-1
LAMPIRAN		