

## DAFTAR PUSTAKA

- Bobby, G.; Susanto, E.; dan Suratman, F.Y. 2015, Desember, Implementasi Robot Keseimbangan Beroda Dua Berbasis Mikrokontroler. Bandung: Jurusan Teknik Elektro Universitas Telkom.
- Dwiyanto, M., dan Bakarbesy, Marel. Rancangan Bangun Robot Beroda Pemadam Api Menggunakan *Arduino Uno Rev.1.3*. Sorong: Teknik Elektro Politeknik Katolik Saint Paul.
- Handayani, Yanolanda Suzantry dan Mardiana, Yessi, 2018. Kendali Robot *Bluetooth* Dengan *Smartphone Android* Berbasis *Arduino Uno*. Bengkulu: Universitas Dahasen.
- Kristyabudi, P, N, H, 2016. Sistem Kendali *Remote Control Mini-Blimp* Menggunakan *Android Smartphone* Dengan Komunikasi *Bluetooth* Berbasis Mikrokontroler. Yogyakarta: Universitas Sanata Dharma.
- Nauriana, 2009. Rancang Bangun Robot Beroda penghindar Halangan. Depok : Fakultas Teknik Universitas Indonesia
- Nelwan, Andi. 2012. Teknik Rancang Bangun Robot. Yogyakarta: C.V Andi Offset.
- Pradana, F. A, 2011. Rancang Bangun Aplikasi Berpindah Pengendali Robot Berbasis Android Menggunakan Koneksi *Bluetooth*. Surabaya: Institut Teknologi Sepuluh November.
- Pramono, Sendy. 2016. September, Pengendalian Robot Beroda Berbasis *Arduino Uno R3* Menggunakan Koneksi *Bluetooth*. Cikarang: Teknik Informatika STMIK.
- Santoso, Hari. 2017, *Monster Arduino 2: Panduan Praktis Arduino Untuk Pemula*. Elangasaki.
- Santoso, Hari. 2016, *Panduan Praktis Arduino untuk Pemula v1*. Elangasaki.
- Utama, Agam Prima, 2021, Rancang Bangun Lengan Robot 5 DOF Penyeimbang Barang Menggunakan MPU-6050 Berbasis *Arduino DUE*. Pontianak : Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura.

Zulfitra, M dan Gunoto, P. 2018, November, Perancangan Sistem Kendali Gerak Robot Beroda Menggunakan *Xbee Pro Remote*. Batam: Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Riau Kepulauan.