

KATA PENGANTAR

Puji syukur penulis panjatkan kepada Allah *Subhanahu Wa Ta'ala*, atas berkat rahmat dan kuasa-Nya lah penulis diberikan kesanggupan dan kemudahan sehingga mampu menyelesaikan tugas akhir yang berjudul “Pengaruh Manipulabilitas Pada Manipulator Robot Dua Lengan Terhadap Gerak Lintasan Dengan Menggunakan Metode *Pseudo-Inverse*” ini dengan baik. Skripsi ini ditulis sebagai syarat untuk memperoleh gelar sarjana dalam bidang Teknik Elektro di Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura Pontianak.

Dalam pelaksanaan tugas akhir ini penulis mengalami berbagai hambatan. Namun, semua hal itu dapat dilalui berkat bantuan dan bimbingan serta pengarahan dari berbagai pihak sehingga penulis dapat menyelesaikan penelitian tugas akhir ini. Dengan segala kerendahan hati, penulis ucapkan terima kasih kepada:

1. Bapak Dr. rer. nat. Ir. R. M. Rustamaji, M.T., selaku Dekan Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura Pontianak.
2. Bapak Prof. Dr.-Ing. Seno D. Panjaitan, S.T., M.T., IPM, selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura.
3. Bapak Elang Dardian Marindani, S.T., M.T., selaku Ketua Program Studi Teknik Elektro Jurusan Elektro Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura dan selaku Dosen Pembimbing Utama Tugas Akhir.
4. Bapak Muhammad Saleh, S.T., M.T., selaku Ketua Kelompok Pengajar Teknik Kendali Program Studi Teknik Elektro Jurusan Elektro Fakultas Teknik Universitas Tanjungpura dan selaku Dosen Pembimbing Pembantu Tugas Akhir.
5. Bapak Dr. Eng. Ferry Hadary, S.T., M.Eng.,IPM. selaku Dosen Penguji Utama Tugas Akhir dan selaku Kepala Laboratorium Kendali Digital dan Komputasi.
6. Bapak Dr. Ir. Bomo Wibomo Sanjaya, S.T., M.T., IPM. selaku Dosen Penguji Pembantu Tugas Akhir.
7. Ibu Hilda, S.T., M.T., IPM, ASEAN. Eng., selaku Dosen Pembimbing Akademik.
8. Segenap Dosen Program Studi Teknik Elektro yang sudah memberikan ilmunya kepada penulis.

9. Kedua orang tua tercinta yang selalu mendo'akan dan mendukung penulis dalam menempuh studi dan menyelesaikan tugas akhir ini.
10. Comdev & Outreaching Untan penyandang dana kuliah Beasiswa Bidikmisi 2016 kepada penulis.
11. Seluruh kawan-kawan TEKNIK Angkatan 2016 yang sudah menjadi teman seperjuangan dalam perkuliahan ini sejak awal.
12. Semua pihak yang telah memberikan dukungan moril kepada penulis.

Penulis menyadari bahwa dalam penyusunan tugas akhir ini masih banyak terdapat kekurangan-kekurangan akibat keterbatasan pengetahuan yang dimiliki. Untuk itu, kritik dan saran yang bersifat membangun sangatlah dibutuhkan penulis untuk memperbaiki kekurangan-kekurangan pada tugas akhir ini. Akhir kata, penulis berharap tugas akhir ini dapat memberikan manfaat dan dapat dipergunakan sebagaimana mestinya.

Pontianak, 26 Juli 2022

Zumiat